

II OPERATORNORM UND KONDITIONSZAHL

S. BARTELS, 30.10.2013

II.A. Vektornormen. Um die Begriffe der Konditionierung und Stabilität präzisieren zu können, müssen Abstände zwischen Punkten im \mathbb{R}^n beziehungsweise Längen von Vektoren gemessen werden können.

Definition II.1. Eine Norm auf \mathbb{R}^n ist eine Abbildung $\|\cdot\| : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ mit den folgenden Eigenschaften:

- (i) $\|x\| = 0 \implies x = 0$ für alle $x \in \mathbb{R}^n$ (Definitheit);
- (ii) $\|x + y\| \leq \|x\| + \|y\|$ für alle $x, y \in \mathbb{R}^n$ (Dreiecksungleichung);
- (iii) $\|\lambda x\| = |\lambda| \|x\|$ für alle $\lambda \in \mathbb{R}$ und $x \in \mathbb{R}^n$ (Homogenität).

Beispiel II.2. Die ℓ^p -Normen sind für $1 \leq p \leq \infty$ und $x = [x_1, \dots, x_n]^\top \in \mathbb{R}^n$ definiert durch

$$\|x\|_p = \begin{cases} \left(\sum_{j=1}^n |x_j|^p \right)^{1/p}, & p < \infty, \\ \max_{j=1, \dots, n} |x_j|, & p = \infty. \end{cases}$$

Die Norm $\|\cdot\|_2$ heißt euklidische Norm und erfüllt $\|x\|_2^2 = x \cdot x = x^\top x$.

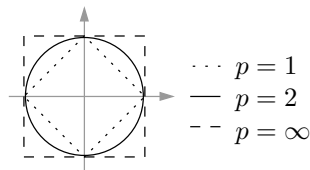
Bemerkungen II.3. (i) Die ℓ^p -Normen sind äquivalent in dem Sinne, dass für alle $1 \leq p, q \leq \infty$ eine Konstante $C_{pq} > 0$ existiert, so dass für alle $x \in \mathbb{R}^n$ gilt

$$C_{pq}^{-1} \|x\|_p \leq \|x\|_q \leq C_{pq} \|x\|_p.$$

Die Konstante C_{pq} ist abhängig von p, q und n .

(ii) Die ℓ^p -Normen unterscheiden sich durch ihre Niveaumengen

$$N_p(1) = \{x \in \mathbb{R}^n : \|x\|_p = 1\}.$$



II.B. Matrixnormen. Wir identifizieren im Folgenden stets Matrizen $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ mit linearen Abbildungen $A : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$, wobei dabei die jeweiligen kanonischen Basen gewählt seien. Eine lineare Abbildung wird auch als linearer Operator bezeichnet.

Definition II.4. Für Normen $\|\cdot\|_{\mathbb{R}^m}$ und $\|\cdot\|_{\mathbb{R}^n}$ auf \mathbb{R}^m beziehungsweise \mathbb{R}^n ist die (induzierte) Operatornorm für alle $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ definiert durch

$$\|A\|_{op} = \sup_{x \in \mathbb{R}^n, \|x\|_{\mathbb{R}^n} = 1} \|Ax\|_{\mathbb{R}^m}.$$

Die Operatornorm misst, wie stark Niveaumengen verformt werden.

Beispiel II.5. Durch eine symmetrische Matrix $A \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$ wird die kreisförmige Niveaumenge $N_2(1)$ auf eine Ellipse abgebildet, die im Kreis mit Radius $\|A\|_2$ enthalten ist.

Die Operatornorm definiert eine Norm mit folgenden Eigenschaften.

Lemma II.6. Zu fixierten Normen $\|\cdot\|$ auf \mathbb{R}^n beziehungsweise \mathbb{R}^m sei $\|\cdot\|_{op}$ die induzierte Operatornorm auf $\mathbb{R}^{m \times n}$. Dann gilt:

- (i) $\|\cdot\|_{op}$ definiert eine Norm auf $\mathbb{R}^{m \times n}$;
- (ii) $\|A\|_{op} = \sup_{x \in \mathbb{R}^n, \|x\|=1} \|Ax\| = \inf \{C > 0 : \forall x \in \mathbb{R}^n \|Ax\| \leq C\|x\|\}$;
- (iii) für $A \neq 0$ und $x \in \mathbb{R}^n$ mit $\|x\| \leq 1$ und $\|Ax\| = \|A\|_{op}$ folgt $\|x\| = 1$;
- (iv) das Infimum und das Supremum in (ii) werden angenommen.

Beweis. Übung. □

Bemerkung II.7. Aus (ii) folgt $\|Ax\| \leq \|A\|_{op}\|x\|$ für alle $x \in \mathbb{R}^n$.

Für einige ℓ^p -Normen lassen sich die induzierten Operatornormen explizit angeben. Die Einträge einer Matrix $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ seien mit a_{ij} , $1 \leq i \leq m$, $1 \leq j \leq n$, bezeichnet.

Beispiel II.8. (i) Die ℓ^1 -Norm auf \mathbb{R}^m und \mathbb{R}^n induziert die Spaltensummennorm

$$\|A\|_1 = \max_{j=1, \dots, n} \sum_{i=1}^m |a_{ij}|.$$

(ii) Die ℓ^∞ -Norm auf \mathbb{R}^m und \mathbb{R}^n induziert die Zeilensummennorm

$$\|A\|_\infty = \max_{i=1, \dots, m} \sum_{j=1}^n |a_{ij}|.$$

(iii) Die ℓ^2 -Norm auf \mathbb{R}^m und \mathbb{R}^n induziert die Spektralnorm

$$\|A\|_2 = \sqrt{\varrho(A^\top A)} = (\max \{|\lambda| : \lambda \text{ ist Eigenwert von } A^\top A\})^{1/2}.$$

Die Zahl $\varrho(A^\top A)$ heißt Spektralradius von $A^\top A$.

Einige weitere Eigenschaften der Operatornorm sind die folgenden.

Lemma II.9. Seien Normen auf \mathbb{R}^ℓ , \mathbb{R}^m und \mathbb{R}^n fixiert und die induzierten Operatornormen mit $\|\cdot\|$ bezeichnet.

- (i) Für $A \in \mathbb{R}^{\ell \times m}$ und $B \in \mathbb{R}^{m \times n}$ gilt $\|AB\| \leq \|A\|\|B\|$.
- (ii) Die Einheitsmatrix $I_n \in \mathbb{R}^{n \times n}$ erfüllt $\|I_n\| = 1$.
- (iii) Jede induzierte Operatornorm auf $\mathbb{R}^{n \times n}$ erfüllt $\|A\|_{op} \geq |\lambda|$ für alle symmetrischen Matrizen $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ und jeden Eigenwert λ von A .

Beweis. Nach dem vorigen Lemma gilt $\|ABx\| \leq \|A\|\|Bx\| \leq \|A\|\|B\|\|x\|$ und dies impliziert $\|AB\| \leq \|A\|\|B\|$. Die anderen Aussagen folgen unmittelbar aus der Definition der Operatornorm. □

Die euklidische Norm lässt sich in naheliegender Weise auf $\mathbb{R}^{m \times n}$ definieren, ist aber keine induzierte Operatornorm.

Beispiel II.10. Die Frobenius-Norm einer Matrix $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ ist definiert durch $\|A\|_{\mathcal{F}} = (\sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n a_{ij}^2)^{1/2}$. Sie ist keine induzierte Operatornorm für $n > 1$, da $\|I_n\|_{\mathcal{F}} = \sqrt{n}$ gilt. Auch die skalierte Frobeniusnorm $n^{-1/2}\|A\|_{\mathcal{F}}$ ist keine induzierte Operatornorm, denn diese verletzt die Eigenschaft $\|A\|_{op} \geq |\lambda|$ für jeden Eigenwert λ von A .

II.C. Konditionszahl. Mit Hilfe des Begriffs der Operatornorm lässt sich die Konditionierung eines linearen Gleichungssystems präzisieren.

Theorem II.11. Sei $\|\cdot\|$ eine Operatornorm auf $\mathbb{R}^{n \times n}$. Sei $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ regulär und seien $x, \tilde{x}, b, \tilde{b} \in \mathbb{R}^n$ so, dass

$$Ax = b, \quad A\tilde{x} = \tilde{b}.$$

Dann gilt

$$\frac{\|x - \tilde{x}\|}{\|x\|} \leq \|A\| \|A^{-1}\| \frac{\|b - \tilde{b}\|}{\|b\|}$$

Beweis. Es gilt $\|x - \tilde{x}\| = \|A^{-1}(b - \tilde{b})\| \leq \|A^{-1}\| \|b - \tilde{b}\|$ sowie $\|b\| = \|Ax\| \leq \|A\| \|x\|$ beziehungsweise $\|x\| \geq \|A\|^{-1} \|b\|$. Damit folgt

$$\frac{\|x - \tilde{x}\|}{\|x\|} \leq \frac{\|A^{-1}\| \|b - \tilde{b}\|}{\|x\|} \leq \frac{\|A^{-1}\| \|b - \tilde{b}\|}{\|A\|^{-1} \|b\|},$$

also die behauptete Abschätzung. \square

Das Produkt $\|A\| \|A^{-1}\|$ kontrolliert die Verstärkung des relativen Fehlers beim Lösen eines linearen Gleichungssystems.

Definition II.12. Die Konditionszahl einer regulären Matrix $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ bezüglich der durch die Norm $\|\cdot\|$ auf \mathbb{R}^n induzierten Operatornorm ist definiert durch

$$\text{cond}_{\|\cdot\|}(A) = \|A\| \|A^{-1}\|.$$

Im Fall einer ℓ^p -Norm schreiben wir cond_p statt $\text{cond}_{\|\cdot\|_p}$.

Bemerkungen II.13. (i) Die Konditionszahl einer Matrix ist stets nach unten durch 1 beschränkt, denn für jede Operatornorm gilt $1 = \|AA^{-1}\| \leq \|A\| \|A^{-1}\| = \text{cond}_{\|\cdot\|}(A)$.

(ii) Ist A symmetrisch mit Eigenwerten $\lambda_1, \dots, \lambda_n$, so gilt

$$\text{cond}_2(A) = \frac{\max_{j=1, \dots, n} |\lambda_j|}{\min_{k=1, \dots, n} |\lambda_k|}.$$

Wir betrachten die Konditionszahl der Matrix aus dem eingehenden Beispiel ??, in dem Störungen der rechten Seite große Fehler verursachen.

Beispiel II.14. Die Matrix $A = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 + \varepsilon \end{bmatrix}$ hat die Eigenwerte $\lambda_{1,2} = 1 + \varepsilon/2 \pm (1 + \varepsilon^2/4)^{1/2}$. Mit der Taylor-Approximation $(1 + x)^{1/2} \approx 1 + x/2$ folgt, dass für kleine Zahlen ε gilt $\lambda_1 \approx 2 + \varepsilon/2$ und $\lambda_2 \approx \varepsilon/2$. Damit folgt $\text{cond}_2(A) \approx 4\varepsilon^{-1}$, was das empfindliche Verhalten zugehöriger Gleichungssysteme gegenüber Störungen erklärt.

Geometrisch interpretiert misst die Konditionszahl die durch die lineare Abbildung A definierte Verzerrung, ist jedoch unabhängig von uniformen Skalierungen.

Beispiel II.15. Für eine symmetrische Matrix $A \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$ beschreibt $\text{cond}_2(A)$ das Verhältnis der Radien der Ellipse $A(N_2(1))$.