



Theorie und Numerik partieller Differentialgleichungen III

Blatt 4 – 11.11.2019

Abgabe: Briefkästen RZ bis Montag, den 18.11.2019, 10:00 Uhr

Aufgabe 1 (5 Punkte). Sei \mathcal{T}_h die Triangulierung von $\Omega = (0, 1)^2$ bestehend aus vier entlang der zum Vektor $(1, 1)$ parallelen Diagonalen halbierten Quadraten. Sei außerdem $u(x, y) = xy$ sowie $u_h = \mathcal{I}_h u$. Berechnen Sie die Sprünge $[[\nabla u_h \cdot n_S]]$ für alle inneren Seiten S .

Aufgabe 2 (5 Punkte). Sei $u \in H_0^1(\Omega)$ die schwache Lösung des Poisson-Problems mit gemischten Randwerten

$$-\Delta u = f \text{ in } \Omega, \quad u|_{\Gamma_D} = 0, \quad \partial_n u|_{\Gamma_N} = g,$$

und $u_h \in \mathcal{S}_D^1(\mathcal{T}_h)$ die zugehörige Galerkin Approximation. Beweisen Sie die A-Posteriori-Abschätzung

$$\|\nabla(u - u_h)\| \leq c_r \eta(u_h)$$

mit einer Konstanten $c_r > 0$, wobei $\eta(u_h)^2 = \sum_{T \in \mathcal{T}_h} \eta_T^2(u_h)$ mit

$$\eta_T^2(u_h) = h_T^2 \|f\|_{L^2(T)}^2 + \sum_{S \in \mathcal{S}_h, S \subset \partial T} h_S \|[[\nabla u_h \cdot n_S]]\|_{L^2(S)}^2$$

und $[[\nabla u_h \cdot n_S]] = \nabla u_h \cdot n - g$ für $S \subset \partial T \cap \bar{\Gamma}_N$.

Aufgabe 3 (5 Punkte). Beweisen Sie: Es existieren Konstanten $c_1, c_2 > 0$, sodass für alle $h > 0$ und alle $T \in \mathcal{T}_h$ mit $T = \text{conv}\{z_1, z_2, \dots, z_{d+1}\}$ für die Element-Bubble-Funktion $b_T = \varphi_{z_1} \varphi_{z_2} \dots \varphi_{z_{d+1}} \in H^1(\Omega) \cap C(\bar{\Omega})$ gilt

$$\text{supp } b_T \subset T, \quad \int_T b_T = c_1 |T|, \quad \|\nabla b_T\|_{L^2(T)} \leq c_2 h_T^{d/2-1}.$$

Aufgabe 4 (5 Punkte). Sei \mathcal{T}_h eine Triangulierung von $\Omega \subset \mathbb{R}^d$, $d = 2$ oder $d = 3$, und $w_h \in \mathcal{S}^k(\mathcal{T}_h) = \{v_h \in C(\bar{\Omega}) : v_h|_T \in \mathcal{P}_k(T) \text{ für alle } T \in \mathcal{T}_h\}$ sowie $S \in \mathcal{S}_h$, sodass $S = T_1 \cap T_2$ für $T_1, T_2 \in \mathcal{T}_h$. Zeigen Sie, dass der (schwache) Gradient die Gleichung

$$\nabla w_h|_{T_1}(x) \cdot \tau_S = \nabla w_h|_{T_2}(x) \cdot \tau_S$$

für alle $x \in S$ erfüllt, wobei τ_S ein beliebiger Tangentialvektor zu S ist.