

## Praktikum zu Theorie und Numerik nichtlinearer partieller Differentialgleichungen

### PROJEKT 5 – DIE $p$ -LAPLACE-GLEICHUNG

Abgabe: per E-Mail bis Dienstag, den 25.01.2022, 12:00 Uhr

Sei  $p \in (1, \infty)$ . Wir suchen in einem beschränkten Gebiet  $\Omega \subset \mathbb{R}^2$  eine Lösung  $u \in W^{1,p}(\Omega)$  der  $p$ -Laplace-Gleichung

$$\operatorname{div}(|\nabla u|^{p-2} \nabla u) = f \text{ in } \Omega, \quad u = 0 \text{ auf } \partial\Omega.$$

Ein äquivalentes Problem ist die Minimierung des zugehörigen Energiefunktional

$$I[u] = \frac{1}{p} \int_{\Omega} |\nabla u|^p \, dx - \int_{\Omega} f u \, dx$$

in  $W_0^{1,p}(\Omega)$ . Die Ableitungen des Energiefunktional sind gegeben durch

$$\begin{aligned} \delta I[u; v] &= \int_{\Omega} |\nabla u|^{p-2} \nabla u \cdot \nabla v \, dx - \int_{\Omega} f v \, dx, \\ \delta^2 I[u; v, w] &= (p-2) \int_{\Omega} |\nabla u|^{p-4} (\nabla u \cdot \nabla v) (\nabla u \cdot \nabla w) \, dx + \int_{\Omega} |\nabla u|^{p-2} \nabla w \cdot \nabla v \, dx. \end{aligned}$$

#### Aufgaben:

- Implementieren Sie das Newton-Verfahren  $u_h^k = u_h^{k-1} + \tau^k d_h^k$  mit Schrittweiten  $\tau^k > 0$  und  $d_h^k \in \mathcal{S}_0^1(\mathcal{T}_h)$ , sodass

$$\delta^2 I[u_h^{k-1}; v_h, d_h^k] = -\delta I[u_h^{k-1}; v_h] \quad \text{für alle } v_h \in \mathcal{S}_0^1(\mathcal{T}_h),$$

zur approximativen Lösung des obigen Minimierungsproblems. Achten Sie darauf, dass der Startwert  $u_h^0 \in \mathcal{S}_0^1(\mathcal{T}_h)$  nicht konstant ist. Bestimmen Sie die Schrittweiten  $\tau^k$  in jedem Iterationsschritt mit dem folgenden Liniensuchverfahren:

- (1) Setze  $\tau_0^k = 1$  und  $\tau_{**}^k = 0$ .
  - (2) Falls  $I[u_h^{k-1} + \tau_{**}^k d_h^k] < I[u_h^{k-1}]$ , verwende  $\tau^k = \tau_{**}^k$  und stoppe.
  - (3) Erhöhe  $\tau_{**}^k$  um 1, setze  $\tau_{**}^k = (1/2)\tau_{**-1}^k$  und gehe zu (2).
- Wie unterscheiden sich die Lösungen in den Fällen  $p < 2$  und  $p > 2$ ? Wirkt sich  $p$  auf die Anzahl der Schritte im Newton-Verfahren aus? Experimentieren Sie auch mit anderen Randwerten ungleich 0 und verschiedenen Quelltermen  $f$ . Welche qualitativen Eigenschaften der (numerischen) Lösungen sind für sehr große bzw. sehr kleine Werte von  $p$  erkennbar?

Motivation: Der  $p$ -Laplace-Operator ist definiert durch  $\Delta_p u = \operatorname{div}(|\nabla u|^{p-2} \nabla u)$ . Anwendungen finden sich beispielsweise beim *Entrauschen* von Bildern. Beschreibt die Funktion  $u$  die Helligkeits- oder RGB-Werte einer Fotografie, so leisten Rausch-Artefakte, die unter anderem beim Fotografieren mit hohen ISO-Werten bei schlechten Lichtverhältnissen auftreten, einen Beitrag zur Größe  $|\nabla u|^p$ . Numerisch ist der Fall  $p = 2$  einfach zu handhaben. Jedoch bestraft der Term  $\int |\nabla u|^2 \, dx$  nicht nur unerwünschtes Bildrauschen, sondern jede Kante eines Bildes, und man erhält im Ergebnis zwar ein weniger verrauschtes, aber dafür stark weichgezeichnetes Bild. Im Grenzwert  $p \rightarrow 1$  bleiben zwar Kanten erhalten, die Konvexität des Energiefunktional aber leider nicht. Dies führt auf das Problem der *TV*-Minimierung (Blatt 6).

Der andere Extremfall,  $p \gg 2$ , kann verwendet werden um anwachsende oder kollabierende Haufen beispielsweise aus Sand oder Mahlgut zu modellieren.