

# Numerik II - Übungsblatt 6

## Aufgabe 1)

(a) Vor:  $A$  symm. mit EWe  $\lambda_1 \geq \lambda_2 \geq \dots \geq \lambda_n$  und  $v_1 \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}$  EV zu  $\lambda_1$ .

Beh:  $\lambda_2 = \max_{x \neq 0, x \cdot v_1 = 0} \frac{x^T A x}{\|x\|_2^2}$

Rayleigh-Quotient

Bew: I Es gilt:  $\frac{x^T A x}{\|x\|_2^2} = \frac{(cx)^T A (cx)}{\|cx\|_2^2}$ , betrachte daher  $\|x\|_2^2 = 1$

II Finde kritische Punkte von  $x^T A x$  unter der Nebenbedingung  $\|x\|_2^2 = 1$

$\Rightarrow$  Betrachte Lagrange-Funktion  $L(x, \lambda) = x^T A x - \lambda(x^T x - 1)$   
 $\frac{d}{dx} L(x, \lambda) \stackrel{!}{=} 0$  Lagrange multipl.  $\lambda$

$\Leftrightarrow 2x^T A - 2\lambda x^T = 0 \Leftrightarrow 2Ax - 2\lambda x = 0 \Rightarrow Ax = \lambda x$

$\Leftrightarrow \lambda$  EW von  $A$  zu EV  $x$  (EWe bilden Orthonormalbasis)

$\Rightarrow \max_{x \neq 0, x \cdot v_1 = 0} \frac{x^T A x}{\|x\|_2^2} = \max_{x \neq 0, x \cdot v_1 = 0} \frac{x^T \lambda x}{\|x\|_2^2} = \lambda$  und da  $\max\{\lambda_2, \dots, \lambda_n\} = \lambda_2$

$\Rightarrow \lambda = \lambda_2$

□

(b) Vor:  $A = \begin{pmatrix} 1 & 4 & 7 \\ 2 & 5 & 8 \\ 3 & 6 & 9 \end{pmatrix}$

Lsg:  $K_1 = \{z \in \mathbb{C} : |z - 1| \leq 1\}$

$K_2 = \{z \in \mathbb{C} : |z - 5| \leq 10\}$

$K_3 = \{z \in \mathbb{C} : |z - 9| \leq 9\}$

(c) Vor:  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  strikt diagonaldominant + symm.

Beh:  $\text{cond}_2(A) \leq \frac{2 \cdot \max_i |a_{ii}|}{\min_i a_{ii} - \sum_{j \neq i} |a_{ij}|}$

Bew: Es gilt:  $\forall i \in \{1, \dots, n\} : \sum_{j \neq i} |a_{ij}| < |a_{ii}|$  außerdem gilt:  $\text{cond}_2(A) = \left| \frac{\lambda_{\max}(A)}{\lambda_{\min}(A)} \right|$

Alle EWe von  $A$  liegen in der Vereinigung der Gerschgorin-Kreise:

$\lambda \in \bigcup_{i=1}^n K_i, K_i := \{z \in \mathbb{C} : |z - a_{ii}| \leq \sum_{j=1, \dots, n, j \neq i} |a_{ij}|\}$

Da  $A$  symm. sind alle EWe reell  $\Rightarrow \lambda_{\max} < 2 \cdot \max_i |a_{ii}|, \lambda_{\min} \geq \min_i a_{ii} - \sum_{j \neq i} |a_{ij}|$

$\Rightarrow$  Beh.

□

### Aufgabe 3)

Vor:  $T_n \in \mathbb{C}^{n \times n}$ :  $(T_n)_{jk} = \exp(ijk \frac{2\pi}{n})$ ,  $j, k = 0, \dots, n-1$

Beh:  $Y = \frac{1}{n^2} \overline{T_n} T_n Y T_n \overline{T_n}$

Bew: Für  $m \neq p$ :

$$\begin{aligned} (\overline{T_n} T_n)_{mp} &= \sum_{k=0}^{n-1} (\overline{T_n})_{mk} (T_n)_{kp} = \sum_{k=0}^{n-1} \exp(-imk \frac{2\pi}{n}) \exp(ikp \frac{2\pi}{n}) \\ &= \sum_{k=0}^{n-1} \exp(i \frac{2\pi}{n} \cdot k(p-m)) = \sum_{k=0}^{n-1} \exp(i \frac{2\pi}{n} (p-m)k) \\ &\stackrel{\text{Geometrische}}{=} \frac{1 - \exp(i \frac{2\pi}{n} (p-m)n)}{1 - \exp(i \frac{2\pi}{n} (p-m))} = 0 \end{aligned}$$

Für  $m = p$ :

$$(\overline{T_n} T_n)_{mm} = \dots = \sum_{k=0}^{n-1} \exp(i \frac{2\pi}{n} k \cdot 0) = \sum_{k=0}^{n-1} 1 = n.$$

$$\Rightarrow \overline{T_n} T_n = n \cdot I_n$$

$$\Rightarrow Y = \frac{1}{n^2} n \cdot I_n \cdot Y \cdot n \cdot I_n = Y$$

□

Aufgabe 4) Vor:  $b \in \mathbb{R}^n$ ,  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  symm. + pos. def.

$$\phi(x) = (A^{-1}(b - Ax)) \cdot (b - Ax) = \|b - Ax\|_{A^{-1}}^2$$

(a) Beh:  $d_k = b - Ax_k$ ,  $t \mapsto \phi(x_k + t d_k)$  hat Minimalstelle  $a = \frac{\|d_k\|^2}{\|d_k\|_A^2}$

Bew: I  $d_k = b - Ax_k = -\nabla \phi(x_k)$

$$\begin{aligned} \phi(x) &= (A^{-1}b - x) \cdot (b - Ax) = A^{-1}b \cdot b - A^{-1}b \cdot Ax - x \cdot b + x \cdot Ax \\ &= A^{-1}b \cdot b - 2b \cdot x + x \cdot Ax \end{aligned}$$

$$\nabla \phi(x) = -2b + 2Ax \Rightarrow d_k = b - Ax_k \quad (\text{bzw. } d_k = 2(b - Ax_k))$$

II  $\phi(x_k + t d_k) = A^{-1}b \cdot b - 2b \cdot (x_k + t \cdot d_k) + (x_k + t \cdot d_k) \cdot A(x_k + t d_k)$

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial t} \phi(x_k + t d_k) &= -2b \cdot d_k + d_k \cdot A(x_k + t d_k) + (x_k + t \cdot d_k) \cdot A d_k \\ &= -2b \cdot d_k + 2d_k \cdot A(x_k + t d_k) = -2b \cdot d_k + 2d_k \cdot Ax_k + t 2d_k \cdot A d_k \\ &\stackrel{!}{=} 0 \end{aligned}$$

$$\Leftrightarrow t d_k \cdot A d_k = b \cdot d_k - d_k \cdot Ax_k \Leftrightarrow t \|d_k\|_A^2 = b \cdot d_k - d_k \cdot Ax_k$$

$$\Leftrightarrow t = \frac{b \cdot d_k - d_k \cdot Ax_k}{\|d_k\|_A^2} = \frac{d_k \cdot (b - Ax_k)}{\|d_k\|_A^2} = \frac{\|d_k\|^2}{\|d_k\|_A^2}$$

□

(b) Beh: mit optimalem  $\alpha_k$  und  $x_{k+1} = x_k + \alpha_k d_k$  gilt:

$$\|x_{k+1} - x^*\|_A^2 = \|x_k - x^*\|_A^2 \left(1 - \frac{\|d_k\|^4}{\|d_k\|_A^2 \|d_k\|_{A^{-1}}^2}\right)$$

Bew: I  $\phi(x) - \phi(x^*) = (b - Ax, b - Ax)_{A^{-1}} - (b - Ax^*, b - Ax^*)_{A^{-1}}$   
 $= (A(x^* - x), A(x^* - x))_{A^{-1}} = \|x^* - x\|_A^2$

II  $\phi(x_{k+1}) - \phi(x_k) = (b - Ax_{k+1}, b - Ax_{k+1})_{A^{-1}} - (b - Ax_k, b - Ax_k)_{A^{-1}}$   
 $= (A(x_k - x_{k+1}), -A(x_k - x_{k+1}))_{A^{-1}} = -\|x_k - x_{k+1}\|_A^2$   
 $= -\|x_k - (x_k + \alpha_k d_k)\|_A^2 = -\alpha_k^2 \|d_k\|_A^2 = -\frac{\|d_k\|^4}{\|d_k\|_A^4} \|d_k\|_A^2$   
 $= -\frac{\|d_k\|^4}{\|d_k\|_A^2}$

III  $e_k = x^* - x_k, Ae_k = r_k = b - Ax_k$

$$\|e_{k+1}\|_A^2 = \phi(x_{k+1}) - \phi(x^*) = \phi(x_{k+1}) - \phi(x_k) + \phi(x_k) - \phi(x^*)$$

$$= -\frac{\|d_k\|^4}{\|d_k\|_A^2} + \|x^* - x_k\|_A^2 = \|x^* - x_k\|_A^2 \left(1 - \frac{\|d_k\|^4}{\|d_k\|_A^2 \|e_k\|_A^2}\right)$$

IV  $\|e_k\|_A^2 = (e_k, r_k) = (A^{-1} r_k, r_k)$

(c) Vor:  $\kappa = \text{cond}_2(A) = \lambda_{\min}^{-1} \lambda_{\max}$

$\forall x \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}$ :  $\frac{(x - Ax)(x - A^{-1}x)}{\|x\|^4} \leq \frac{(\lambda_{\min} + \lambda_{\max})^2}{4\lambda_{\min}\lambda_{\max}}$  (Kantorowitsch-Ugl.) falsche Ugl. auf UB □

Beh:  $\|x_{k+1} - x^*\|_A \leq \left(\frac{\kappa - 1}{\kappa + 1}\right) \|x_k - x^*\|_A$

Bew: Nach (b) gilt:

$$\|x_{k+1} - x^*\|_A^2 \stackrel{(b)}{\leq} \|x_k - x^*\|_A^2 \left(1 - \frac{4\lambda_{\min}\lambda_{\max}}{(\lambda_{\min} + \lambda_{\max})^2}\right)$$

$$= \|x_k - x^*\|_A^2 \left(\frac{\lambda_{\min} - \lambda_{\max}}{\lambda_{\min} + \lambda_{\max}}\right)^2$$

$$\Leftrightarrow \|x_{k+1} - x^*\|_A \leq \left(\frac{\lambda_{\min} - \lambda_{\max}}{\lambda_{\min} + \lambda_{\max}}\right) \|x_k - x^*\|_A$$

$$= \left(\frac{\kappa - 1}{\kappa + 1}\right) \|x_k - x^*\|_A$$
□

Aufgabe 5)  $\min_{x \in \mathbb{R}^2} x_2$  mit  $x_1^2 + x_2^2 - 1 = 0$

(a)  $L(x, \lambda) = x_2 - \lambda(x_1^2 + x_2^2 - 1)$   
 $=: h(x)$

$\rightarrow$  I  $D_x L(x^*, \lambda^*) = 0$   
 II  $h(x^*) = 0$  } KKT-Bedingungen

I:  $D_x L(x, \lambda) = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} - 2\lambda \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \stackrel{!}{=} 0 \Rightarrow x_1 = 0, \lambda x_2 = \frac{1}{2}$

II:  $h(x) \stackrel{!}{=} 0 \Rightarrow x_2 = \pm 1 \Rightarrow \lambda = \pm \frac{1}{2}$

KKT-Punkte:  $z_{1,2} = [0, \pm 1, \pm \frac{1}{2}]$

SOSC:  $D_x^2 L(x, \lambda) = -2\lambda \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$

Zu prüfen, ob  $p^T D_x^2 L(x^*, \lambda^*) p > 0 \forall p \in \tilde{\mathcal{F}}(x^*) = \{p \mid Dg(x^*)^T p = 0\}$

$\Rightarrow \tilde{\mathcal{F}}(z_1) = \tilde{\mathcal{F}}(z_2) = \{p = (p_1, p_2) \in \mathbb{R}^2 \mid p_1 = 0\}$

mit  $D_x^2 L(x, \lambda) = -\lambda \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$  folgt, dass  $z_2$  Minimum ist.

(b) Definiere  $F(z) = \begin{bmatrix} D_x L(x, \lambda) \\ h(x) \end{bmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -2\lambda x_1 \\ -2\lambda x_2 \\ x_1^2 + x_2^2 - 1 \end{pmatrix}$

$J(z) = \begin{bmatrix} D_x^2 L & Dh \\ Dh^T & 0 \end{bmatrix}$

KKT-Matrix

$\Rightarrow \begin{bmatrix} D_x L \\ h \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} D_x^2 L & Dh \\ Dh^T & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x - x_k \\ -(\lambda - \lambda_k) \end{bmatrix} = 0$

$\Rightarrow \begin{bmatrix} -2\lambda_k x_{k1} \\ 1 - 2\lambda_k x_{k2} \\ (x_{k1})^2 + (x_{k2})^2 - 1 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} -2\lambda_k & 0 & 2x_{k1} \\ 0 & -2\lambda_k & 2x_{k2} \\ 2x_{k1} & 2x_{k2} & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_{k+1} - x_k \\ -(\lambda_{k+1} - \lambda_k) \end{bmatrix} = 0$

(c)  $[x_0, \lambda_0] = [0, -\frac{1}{2}, 1]$

$\Rightarrow \begin{bmatrix} 0 \\ 1 - 2 \cdot (-\frac{1}{2}) \cdot (-\frac{1}{2}) \\ (-\frac{1}{2})^2 - 1 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} -2 \cdot (-\frac{1}{2}) & 0 & 2 \cdot (-\frac{1}{2}) \\ 0 & -2 \cdot (-\frac{1}{2}) & 2 \cdot (-\frac{1}{2}) \\ 2 \cdot (-\frac{1}{2}) & 2 \cdot (-\frac{1}{2}) & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 - 0 \\ x_2 + \frac{1}{2} \\ -(\lambda_1 - 1) \end{bmatrix} = 0$

$\Leftrightarrow \begin{pmatrix} -2 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & -1 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 + \frac{1}{2} \\ -\lambda + 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ \frac{3}{4} \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{matrix} \text{I } x_1 = 0 \\ \text{II } -2(x_2 + \frac{1}{2}) - (1 - \lambda) = 2 \\ \text{III } -(x_2 + \frac{1}{2}) = \frac{3}{4} \end{matrix} \Rightarrow x_2 = -\frac{5}{4} \Rightarrow \lambda_1 = \frac{3}{2}$

$\Rightarrow [x_1, \lambda_1] = [0, -\frac{5}{4}, \frac{3}{2}]$